

4月19日,北京,手持奶瓶的机器人“小派”正在奔跑。



4月19日,北京,齐天大圣队的“闪电”机器人在比赛中,最终,该队斩获半程马拉松冠军。



4月19日,北京,北S赛队的自主人形机器人宇树H1在比赛中。 栗世民 摄



自主奔跑,全面提速,21.0975公里的赛程只用了50分26秒 一年时间,谁给机器人喂了“科技猛药”

□ 科普时报记者 季春红

4月19日,北京,半程马拉松比赛开始,绝影赤兔队的机器人“闪电”001号一马当先。

21.0975公里的赛程,齐天大圣队的“闪电”机器人只用50分26秒就跑完了全程,一举夺冠。4月19日,2026北京亦庄半程马拉松暨人形机器人半程马拉松在北京经济技术开发区(以下简称“北京亦庄”)开跑,超百支人形机器人赛队与1.2万人共同参赛。

同样的距离,去年首场半马赛中,天工人形机器人“选手”的夺冠成绩是2小时40分42秒,相比之下,今年的冠军成绩比去年缩短了约三分之二的的时间。有业内人士评价,这个竞速时间的突破,得益于过去一年产业界在硬件、软件、算法等层面同步优化,实现了机器人运动性能的跨越式提升。

此外,今年参赛队伍的完赛率也超出人们的预期。据组委会统计,本届赛事共有102支队伍参赛,完赛队伍47支,完赛率超45%。其中,以自主导航方式完赛的赛队18支,以遥控方式完赛的赛队29支。而在去年的北京亦庄马拉松赛中,20支队伍只有6支队伍成功完赛。

为什么要举办机器人马拉松比赛?清华大学自动化系研究员赵明国认为,人形机器人半程马拉松让赛道成为城市级技术验证平台,这类长距离、高强度的赛事场景,能对机器人的硬件可靠性、系统稳定性、续航能力、自主导航能力等进行充分的压力测试,让技

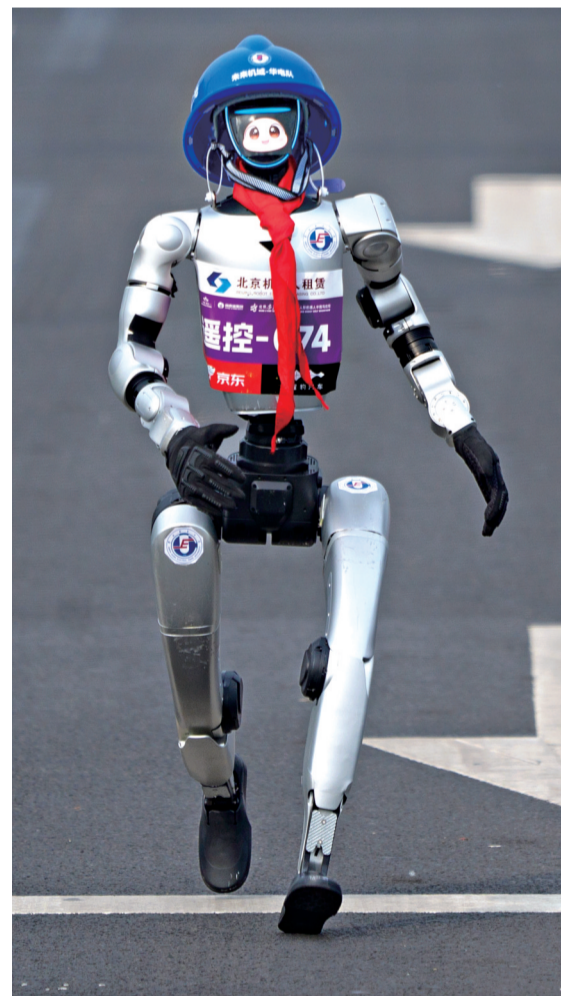


4月19日,北京,一台人形机器人在半程马拉松起点处奔跑。 视觉中国供图

术短板在极限工况下充分暴露,从而推动系统性优化。

值得关注的是,本届赛事首次实现人形机器人自主导航技术规模化应用,让机器人不再依赖遥控器和操作员,真正做到自己“看路、决定怎么跑”。业内人士指出,北斗厘米级时空定位、多传感器环境感知技术、高算力与低时延通信技术、人工智能运动控制等技术深度融合,是机器人自主导航中,不跑错路、不摔跟头、疾速飞跑的关键支撑。

本版图片除署名外均由张村城摄



4月19日,北京,华电队的机器人074号参加遥控组比赛。